

APÊNDICE A

A LINGUAGEM CAMILA

A LINGUAGEM CAMILA.

Uma especificação formal escrita na linguagem CAMILA na sua versão mais simples [Almeida e Barbosa 91], que designaremos aqui por CAMILA-0, segue em geral uma estrutura, que consiste na apresentação dos quatro principais componentes da mesma, designadamente:

- a) *Declaração dos modelos matemáticos das entidades;*
- b) *Definição e identificação do Estado;*
- c) *Definição dos Invariantes;*
- d) *Assinaturas, Pré-condições e Definição das Funções.*

No entanto, a linguagem possui também construções que permitem escrever especificações complexas e de “grande escala” de forma modular [Oliveira 91]. Dado que ao longo da tese se usou principalmente o nível não modular, começaremos por introduzir neste apêndice um resumo da notação usada na definição de cada um dos componentes de uma especificação em CAMILA-0.

A1.- Modelos Matemáticos.

Os modelos matemáticos usados e a correspondente notação CAMILA para a sua definição são apresentados em síntese na tabela seguinte.

Modelo Matemático	Notação CAMILA
<i>Conjuntos de X</i>	X-set
<i>Sequências de X</i>	X-list
<i>Funções Finitas de X para Y</i>	X -> Y
<i>Relações Binárias</i>	X <-> Y
<i>Co-Produto (União Disjunta)</i>	T = X Y ... ou T = [X]
<i>Produto Cartesiano</i>	T :: X : A Y : B ...
<i>Inteiros</i>	INT
<i>"Strings"</i>	STR
<i>Símbolos</i>	SYM
<i>Universo</i>	ANY

Em geral, quer em CAMILA quer noutras notações associadas a métodos de especificação por modelos, um dos primeiros passos da especificação consiste em associar, através de uma declaração, os identificadores dos tipos dos *objetos do problema* aos *modelos matemáticos* que os representam. Em CAMILA-0 tal definição assume a seguinte forma genérica:

Objectos

```
id_tipo_obj1 = modelo_matemático;
id_tipo_obj2 = modelo_matemático;
....
```

Assim, e a título de exemplo, é legítima uma declaração da forma,

Objectos

```
Stack = Elem-list;
Elem = [Inf];
Inf :: N : Nome
      C : IdCol -> Colecção
      I : Idade;
Nome = STR;
IdCol = SYM;
Colecção = IdItem-set;
IdItem = STR;
Idade = INT;
```

A2.- Identificação do Estado.

A identificação do estado global (?) do sistema sob especificação, é, nesta classe de abordagens, um passo fundamental já que a maior parte das funções que especificam as operações do sistema, excepto as auxiliares, terão funcionalidades que cairão numa de duas classes: *modificadoras* ou *interrogadoras* do estado.

As primeiras deverão aceitar o estado e, possivelmente, outros objectos co-mo parâmetros, e devolver como resultado o estado, eventualmente, alterado.

$$f_m: ? \times Tp_1 \times \dots \times Tp_n ? ?$$

As segundas deverão aceitar o estado e, possivelmente, outros objectos co-mo argumentos de entrada e devolver, como resultado, um objecto de dado tipo, sem alteração do estado do sistema, pelo que têm, genericamente a seguinte ari-dade:

$$f_i: ? \times Tp_1 \times \dots \times Tp_n ? Tr$$

Assim, a identificação do símbolo que irá representar o estado global (?) na especificação do sistema é feita da forma genérica simples

Estado *id_Estado: Id_Tipo*

sendo de notar que esta forma não pressupõe qualquer declaração, pois não é feita qualquer verificação posterior de coerência, sendo assim apenas uma forma de estilo ou um comentário de auxílio à legibilidade.

Usando os modelos matemáticos definidos e operadores associados, e definindo as operações do sistema a especificar como funções matemáticas segundo uma das formas sintáticas anteriormente apresentadas, então as especificações assim realizadas podem considerar-se de tipo *funcional*.

A3.- Invariantes.

Invariantes são predicados que determinam as condições de validade dos valores de entidades de um dado tipo. Para um dado tipo T, o seu invariante, a existir, escreve-se como sendo uma função de nome *inv_T*.

Um invariante de extrema importância é o invariante sobre o *estado*, dado que, por definição, qualquer operação sobre o estado deve partir de um estado válido e devolver como resultado um valor do estado igualmente válido. Uma das primeiras *provas de correção* a que as definições funcionais das funções modificadoras são submetidas, consiste exactamente na prova de *preservação do invariante*, ou seja, na prova de que o valor do estado resultante da operação satisfaz o invariante do estado. Sendo representados como funções booleanas, a sua estrutura definicional é portanto semelhante à de uma outra qualquer função, excepção feita à regra do seu identificador, acima referida.

A4.- Funções.

A primeira declaração que é comum realizar-se relativamente a uma função consiste na indicação da sua aridade, ou seja, dos tipos dos parâmetros de entrada e do tipo do seu resultado, sob a forma genérica,

$$f: T_1 \times T_2 \times \dots \times T_n \rightarrow R$$

De seguida é apresentada a definição da função segundo uma estrutura definicional que assume o padrão,

```

FUNC id_função ( id_par1 : Tipo1 , ... , id_parn : Tipon ) : Tipo_Res
PRE expressão
RETURNS expressão;

```

Assim, após o cabeçalho pode inscrever-se uma eventual *pré-condição* sob a cláusula PRE, ou seja, um predicado envolvendo tipicamente estado e parâmetros da função, que, se avaliado como falso, indica que a execução da

função em tal contexto não produz, garantidamente, resultados correctos. A cláusula que se segue, RETURNS, expressa o resultado da função.

As funções de modificação do estado têm a forma geral,

```
FUNC id_função ( id_par1 : Tipo_1 , ... , id_parn : Tipon) : Tipo_?
PRE expressão
STATE Id_Estado ? expressão;
```

enquanto que funções de interrogação assumem a forma genérica,

```
FUNC id_função ( id_par1 : Tipo_1 , ... , id_parn : Tipon) : Tipon+1
PRE expressão
RETURNS expressão;
```

Definições contendo ambas as cláusulas STATE e RETURNS, correspondem a definições não funcionais pois implicam a existência de *efeitos laterais* que violam o princípio da transparência referencial¹. A sua génese é introduzida na secção seguinte.

A5.- Modelos com Estado (Procedimentais).

Ainda que o paradigma funcional de especificação seja sempre claro e de tratamento matemático simples, a consideração de especificações não-funcionais, envolvendo a noção explícita de estado é, em muitos casos, de grande utilidade. A linguagem CAMILA, na tradição aliás de linguagens de especificação como VDM ou Z, permite que especificações possam ser construídas usando *modelos com estado*, que deixam de ser álgebras para passarem a ser autómatos de estados finitos (AEF) [Oliveira 93].

O autómato pode passar por um conjunto finito Q de etapas (os *estados*) re-presentáveis por uma tabela de transições de estados,

$$T : (Q \times I) \rightarrow (Q \times O)$$

que traduz a evolução do autómato em função da sua reacção à recepção de *es-tímulos* de um conjunto I, reacção que se traduz numa transição para um outro estado no conjunto Q e na eventual produção de um “output” no conjunto O. A possibilidade de a um par (Q x I) se poder associar mais do que um par (Q x O), ou seja, a consideração de indeterminismo no autómato, leva a definir a tabela de transições como uma relação da forma,

¹ Efeitos laterais são de evitar dada a impossibilidade da sua caracterização e tratamento matemático, bem como a bem conhecida degradação das qualidades de legibilidade e compreensão que lhes são associadas.

$$? ? Q \times I \times Q \times O$$

em vez da função anteriormente apresentada.

O conjunto I (dos *estímulos* ou *eventos*) é um conjunto formado por pares da forma $E \times A$, onde E é um conjunto de identificadores de eventos e A um conjunto de argumentos possíveis destes. Assim, para cada evento $e \in E$, teremos que o subconjunto de transições de estado em $?$ de que este pode ser responsável é dado por

$$?(e) ? (Q \times A) \times (Q \times O)$$

o que corresponde a afirmar-se que $?$ se desdobra em tantas relações quantos os *eventos* em E.

Admitindo agora que Q, o conjunto dos estados possíveis do autómato, pode ser representado por um modelo matemático, dado possuir estrutura, cada um dos eventos vai corresponder a uma modificação de tal estrutura, podendo a sua semântica ser estabelecida pela relação

$$? ? (\text{Estado} \times \text{Argumentos}) \times (\text{Estado} \times \text{Resultado})$$

Eventos (cf. semântica relacional) podem coexistir com funções (cf. semântica funcional) numa mesma especificação. Considere-se, por exemplo, a especificação de uma Stack de objectos de tipo X, tendo-se definido como modelo da Stack uma sequência de objectos do tipo X, conforme a declaração

$$\text{Stack} = \text{X-list}$$

Por exemplo para $e = \text{POP}$ e $Q = \text{Stack}$, a semântica de POP será dada por

$$?(\text{POP}) ? \text{Stack} \times (\text{Stack} \times \text{X})$$

ou melhor, dado que POP não está definido em certos estados de Stack, então temos uma relação parcial, ou seja,

$$\text{dom}(?) ? \text{Estado} \times \text{Argumentos}$$

o que conduz à consideração de um predicado, ou pré-condição, sobre tal evento, da forma

$$\text{pre-Evento: Estado} \times \text{Argumentos} ? \text{Bool}$$

Quanto à relação que representa a semântica do evento é usual especificá-la como sendo

pos-Evento: (Estado x Argumentos) x (Estado x Resultado) ? Bool

que é uma relação de *entrada/saída* e não uma função. Passamos assim a ter que considerar na especificação dois estados distintos para a “stack”. O estado antes da execução da operação, $? , e$ o estado após a execução da operação, $?'$.

A assinatura do problema passa a poder ser composta por uma sub-assinatura de tipo funcional (cf. secção *functions*) e por outra procedimental (cf. secção *events*). A *interface com eventos* para a especificação de uma “stack” de elementos de dado tipo é escrita como:

```
interface STACK ? ELEM
  sorts          Stack, Bool
  functions      isEmpty: Stack ? Bool
  events        INIT : ?
                POP : Elem ?
                PUSH : ? Elem
end
```

sendo evidente da definição da sintaxe dos eventos a simplificação realizada pela omissão do estado sobre o qual os mesmos actuam.

O modelo com estado (declarado) correspondente, poderia definir-se como:

```
module STACKLIST (E : ELEM) : STACK
  sorts          Elem = E.Elem
                Stack = Elem-list
  State          Stack
  functions      isEmpty(s) Ó s == < >
  events        INIT Ó ?' = < >
                PUSH(e) Ó ?' = cons(e, ?)
                POP(e') Ó { ? ? < > ? e' = hd(?) ? ?' = tl(?)
end
```

Podendo agora uma operação alterar o estado e calcular um resultado (cf. a operação associada ao evento POP), na linguagem CAMILA estas operações são especificadas recorrendo a definições não-funcionais da forma:

FUNC *id_função* (id_par₁ : Tipo₁ , ..., id_par_n : Tipo_n) : Tipo_Res

PRE expressão
 STATE Id_Estado ? expressão
 RETURNS expressão;

A6.- Notação Geral.

Apresentam-se de seguida os operadores existentes em CAMILA para a manipulação de objectos dos principais modelos matemáticos.

Conjuntos (X-set)

Colecções não ordenadas e sem duplicados de objectos do tipo X, representadas em abstracto como $s = \{ e1, e2, \dots, en \}$.

CAMILA	Matemática	Descrição
$s \cup r$	$s \cup r$	reunião
$s * r$	$s \cap r$	intersecção
$s - r$	$s - r$	diferença
$\{\}$	$\{\}$	conj. vazio
$x \text{ in } s$	$x \in s$	pertença
$x \text{ not in } s$	$x \notin s$	não pertença
$\text{subset}(s, r)$	$s \subseteq r$	subconjunto
$\text{choice}(s)$		escolha aleatória
$\text{the}(s)$		o único elemento
$\# s$	$\# s$	cardinal
$\{e1, e2, \dots, en\}$	$\{e1, e2, \dots, en\}$	enumeração
$\{ e(x) \mid x \leftarrow s : p(x) \}$	$\{ e(x) \mid x \leftarrow s : p(x) \}$	definição em compreensão
$\text{UNION}(ss)$	$s1 \cup (s2 \cup \dots \cup sn)$	reunião distribuída
$s == y$	$s = y$	igualdade
$\text{op-orio}(e, s)$	$\text{op}(e1, \dots, \text{op}(en, e))$	redução por op

Sequências (X-list)

Coleções $s = \langle s_1, s_2, \dots, s_n \rangle$ ordenadas de objectos do tipo X.

CAMILA	Matemática	Descrição
hd(s)	$s(1)$	"head"
tl(s)	$\langle s_2, \dots, s_n \rangle$	"tail"
$\langle x:s \rangle$		cons(x, s)
$\langle \rangle$	$\langle \rangle$	seq. vazia
$s_1 \wedge s_2$		concatenação
elems(s)		elementos de s
length(s)		comprimento
plusq(s, f)		alteração
reverse(s)	$\langle s_n, \dots, s_1 \rangle$	inversão de s
$\langle e_1, e_2 \rangle$	$\langle e_1, e_2 \rangle$	par
$\langle e_1, e_2, \dots, e_n \rangle$	$\langle e_1, e_2, \dots, e_n \rangle$	enumeração
$\langle e(x) \mid x \leftarrow s ; p(x) \rangle$		definição em compreensão
CONC(ss)	$s_1 \wedge (s_2 \wedge (\dots s_n) \dots)$	concatenação distribuída
$s == y$		
op-orio(e,s)		redução por op

Funções Finitas (A ? B)

Correspondências 1:1 e de domínio finito, entre elementos de um conjunto A e elementos de um conjunto B. Podem ser consideradas correspondências defini-das em extensão.

CAMILA	Matemática	Descrição
dom(f)		domínio
ran(f)	$f[\text{dom}(f)]$	contradomínio
f(x)		aplicação
[]		ff. vazia
f1 == []		ff. vazia?
f\s	$[x \rightarrow f(x) \mid x \in (\text{dom}(f) - s)]$	subtração ao domínio
f/s	$[x \rightarrow f(x) \mid x \in (\text{dom}(f) \cap s)]$	restrição do domínio
f + g		sobreposição
[.. ? ..]		enumeração
$[x \rightarrow f(x) \mid x \in A: p(x)]$		compreensão

Outros Operadores.

CAMILA	Matemática	Descrição
add(i, j)	$i + j$	soma
sub(i, j)	$i - j$	subtração
mul(i, j)	$i * j$	multiplicação
div(i, j)	i / j	divisão

rem(i, j)		resto
abs(i)	i	módulo
ascii(s)		código ASCII
atoi(s)		ASCII to INT
itoa(i)		INT to ASCII
x == y	x = y	
x != y	x ? y	
~p	? p	
p ? q, p && q	p ? q	
p V q, p q	p ? q	
p => q	p ? q	
all(s <- e : p)	? s ? e. p(s)	
exist(s <- e : p)	?s ? e. p(s)	
exist1(s <- e : p)	? ₁ s ? e. p(s)	

A7.- Notação Modular.

A modularidade para especificação conseguida na linguagem CAMILA versão 1 [Oliveira 91], baseia-se nos conceitos matemáticos de *Interface*, *Módulo* e *Implementação*. Estas construções representam os mecanismos de classificação, de parametrização e de composição necessários a que, a partir da especificação de subsistemas, se possa construir com mais facilidade e estruturação a especificação do sistema desejado.

As *Interfaces* que aqui se consideram são pares $I' = (I, ?)$, em que I é uma interface algébrico-funcional, sendo portanto $I = (? , X, E)$, onde $?$ é uma assinatura algébrica, X uma família indexada de variáveis e E um conjunto de axiomas. A extensão introduzida consiste em considerar-se um conjunto $?_e$ de identificadores de eventos, disjunto do conjunto S de espécies de $?$, e considerar a aplicação $?$ que associa a cada identificador de eventos uma funcionalidade, representada sob a forma $S^* \times S^*$, ou seja,

$$? : ?_e \rightarrow S^* \times S^*$$

De notar no entanto que a funcionalidade de saída de um evento é S^* , o que dá a entender claramente o seu carácter procedimental, e não funcional. Para ilustrarmos a utilização das interfaces com eventos em especificações, vamos, por coerência, usar o exemplo da especificação de uma *Queue* (usado no capítulo 3 com finalidade idêntica).

alguns axiomas, que permitem realizar alguma especificação semântica já ao nível da Interface.

Sendo ELEM uma Interface simples que serve de base à especificação da In-terface QUEUE, consideremos que ela se especifica apenas como,

```
interface ELEM
  sorts          Elem
end
```

dando apenas um nome à espécie que lhe está associada.

A partir das Interfaces devem criar-se então as *Implementações* que passam agora a ser *modelos com eventos*, extensões às ?-álgebras que serviriam de mo-delos caso a especificação fosse algébrico-funcional. *Módulos* são operadores sobre Implementações, permitindo realizar a sua combinação. Implementações básicas, são consideradas constantes ou operadores 0-ários, sendo assim repre-sentáveis como Módulos sem parâmetros.

A estrutura algébrica encontrada é uma meta-assinatura na qual espécies são agora *Interfaces*, constantes *Implementações básicas* ou Módulos constantes e *Módulos* operadores sobre as espécies da assinatura. Para o exemplo em ques-tão, quatro espécies da meta-assinatura devem ser consideradas, em particular, as que correspondem às Interfaces QUEUE e ELEM, a definir, e BOOL e NAT que se assumem pré-existentes, automaticamente incorporáveis em qualquer Interface, definindo uma só espécie, e com uma axiomática bem conhecida. Teremos pois que definir modelos, ou implementações, para as duas Interfaces do problema.

A Interface ELEM aceita um modelo representável pelo módulo constante seguinte,

```
E : ? ELEM
module E() : ELEM
  sorts          Elem = INT
end
```

O módulo que representa a implementação ou modelo da Interface QUEUE é parametrizado pelo anterior, pelo que a sua assinatura, em correspondência com o que é especificado na respectiva Interface é, Q : ELEM ? QUEUE, defini-do como,

```
module Q (E : ELEM) : QUEUE
  sorts          Elem = E.Elem
```

```

Queue = Elem-list
State      Queue
functions first(q) ? { ? empty?(q) ? hd(q)
               len(q) ? length(q)
               empty?(q) ? q == < >
               inv-Queue(q) ? length(q) < 200
events     initq() ? ?' = < >
               enqueue(e) ? ?' = ? ^ <e>
               dequeue(e') ? { ? empty?(q) ? e' = hd(?) ? ?' = tl(?)
end

```

Note-se em particular nas especificações anteriores alguma preocupação no-tacional em distinguir entre argumentos de entrada e de saída, e valor do estado antes e depois da execução da operação. Estado após a operação representa-se pela variável ? decorada, ou seja, como ?'. Os identificadores de argumentos não decorados são argumentos de entrada, sendo os decorados argumentos de saída tal como na operação *dequeue*.

De notar ainda na especificação de *dequeue* que uma conectiva lógica indica que um resultado é calculado e colocado no argumento de saída, sendo o estado alterado da forma definida. Finalmente, note-se que o que se acaba de especificar é um Módulo parametrizado, pelo que as espécies da sua Interface de-vem ser associadas às espécies dos Módulos parâmetro, o que é realizado usando a cláusula *sorts*. Note-se ainda a indicação expressa do identificador do *estado*, no exemplo Queue.

Repare-se ainda que os termos da meta-assinatura representam especificações que combinam outras subespecificações. Por exemplo, Q(E) designa a especificação, com interface QUEUE, de uma "queue" de inteiros, dado que o módulo E se associa, no exemplo, a tal tipo de dados.